

Álgebra Lineal

Departamento de Matemáticas
Universidad de Los Andes

Primer Semestre de 2007

LINEAR ALGEBRA

3RD EDITION



FRALEIGH
BEAUREGARD

Texto guía:

Contenidos

- 1 Geometría en \mathbb{R}^n , matrices y sistemas de ecuaciones lineales
- 2 Dimensión, rango y transformaciones lineales
- 3 Espacios vectoriales
- 4 Números complejos y espacios vectoriales complejos
- 5 Determinantes
- 6 Valores y vectores propios
- 7 Ortogonalidad
 - Proyecciones y Subespacio Ortogonal
 - Ortogonalización de Gram-Schmidt
- 8 Cambio de base

Contenidos

- 1 Geometría en \mathbb{R}^n , matrices y sistemas de ecuaciones lineales
- 2 Dimensión, rango y transformaciones lineales**
- 3 Espacios vectoriales
- 4 Números complejos y espacios vectoriales complejos
- 5 Determinantes
- 6 Valores y vectores propios
- 7 Ortogonalidad
 - Proyecciones y Subespacio Ortogonal
 - Ortogonalización de Gram-Schmidt
- 8 Cambio de base

- 1 Geometría en \mathbb{R}^n , matrices y sistemas de ecuaciones lineales
- 2 Dimensión, rango y transformaciones lineales
- 3 Espacios vectoriales**
- 4 Números complejos y espacios vectoriales complejos
- 5 Determinantes
- 6 Valores y vectores propios
- 7 Ortogonalidad
 - Proyecciones y Subespacio Ortogonal
 - Ortogonalización de Gram-Schmidt
- 8 Cambio de base

Contenidos

- 1 Geometría en \mathbb{R}^n , matrices y sistemas de ecuaciones lineales
- 2 Dimensión, rango y transformaciones lineales
- 3 Espacios vectoriales
- 4 Números complejos y espacios vectoriales complejos**
- 5 Determinantes
- 6 Valores y vectores propios
- 7 Ortogonalidad
 - Proyecciones y Subespacio Ortogonal
 - Ortogonalización de Gram-Schmidt
- 8 Cambio de base

Contenidos

- 1 Geometría en \mathbb{R}^n , matrices y sistemas de ecuaciones lineales
- 2 Dimensión, rango y transformaciones lineales
- 3 Espacios vectoriales
- 4 Números complejos y espacios vectoriales complejos
- 5 Determinantes**
- 6 Valores y vectores propios
- 7 Ortogonalidad
 - Proyecciones y Subespacio Ortogonal
 - Ortogonalización de Gram-Schmidt
- 8 Cambio de base

Contenidos

- 1 Geometría en \mathbb{R}^n , matrices y sistemas de ecuaciones lineales
- 2 Dimensión, rango y transformaciones lineales
- 3 Espacios vectoriales
- 4 Números complejos y espacios vectoriales complejos
- 5 Determinantes
- 6 Valores y vectores propios**
- 7 Ortogonalidad
 - Proyecciones y Subespacio Ortogonal
 - Ortogonalización de Gram-Schmidt
- 8 Cambio de base

- 1 Geometría en \mathbb{R}^n , matrices y sistemas de ecuaciones lineales
- 2 Dimensión, rango y transformaciones lineales
- 3 Espacios vectoriales
- 4 Números complejos y espacios vectoriales complejos
- 5 Determinantes
- 6 Valores y vectores propios
- 7 Ortogonalidad**
 - Proyecciones y Subespacio Ortogonal
 - Ortogonalización de Gram-Schmidt
- 8 Cambio de base

Para verificar que lo dicho anteriormente es cierto, podemos ver que:

- 1 $\vec{v} - \vec{p} = \vec{v} - \text{Proy}_{\vec{x}}\vec{v}$ es perpendicular a \vec{x} (i.e. a L):

$$(\vec{v} - \text{Proy}_{\vec{x}}\vec{v}) \cdot \vec{x} = \left(\vec{v} - \left(\frac{\vec{v} \cdot \vec{x}}{\vec{x} \cdot \vec{x}} \right) \vec{x} \right) \cdot \vec{x} = \vec{v} \cdot \vec{x} - \vec{v} \cdot \vec{x} = 0.$$

- 2 $\vec{p} = \text{Proy}_{\vec{x}}\vec{v}$ está contenido en la recta L .

Queremos ahora definir una descomposición similar para el caso en el que, en lugar de una recta, tengamos un subespacio de \mathbb{R}^n de dimensión arbitraria.

Definición

Sea W un subespacio de \mathbb{R}^n . Definimos el complemento ortogonal de W como el conjunto de vectores de \mathbb{R}^n que son perpendiculares a todos los vectores de W :

$$W^\perp = \{\vec{v} \in \mathbb{R}^n \mid \vec{v} \cdot \vec{w} = 0 \quad \forall \vec{w} \in W\}.$$

El complemento ortogonal W^\perp no es solamente un subconjunto, sino que es un *subespacio* de \mathbb{R}^n , y podemos encontrar tal subespacio a partir de una base $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_k\}$ para W como sigue: Formemos la matriz A

cuyas *filas* son los k vectores de la base para W $A = \begin{pmatrix} - & \vec{w}_1 & - \\ - & \vec{w}_2 & - \\ & \vdots & \\ - & \vec{w}_k & - \end{pmatrix}$,

ahora, como un elemento de W^\perp es perpendicular a todos los elementos de la base de W , si $\vec{v} \in W^\perp$ entonces

$$\vec{v} \cdot \vec{w}_1 = \vec{v} \cdot \vec{w}_2 = \dots = \vec{v} \cdot \vec{w}_k = \vec{0}.$$

Entonces

El complemento ortogonal de W es el mismo espacio nulo de la matriz A cuyas filas son una base para el espacio W .

Ejemplo: Sea $W = \{\vec{x} = (x_1 \ x_2 \ x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + x_2 - x_3 = 0\}$, vamos a calcular el complemento ortogonal W^\perp de W . Por definición, tenemos que

$$W^\perp = \{\vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \vec{x} \cdot \vec{w} = 0 \quad \forall \vec{w} \in W\}.$$

Ahora, si $\vec{w} \in W$, \vec{w} debe ser un vector de la forma

$$\vec{w} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_1 + x_2 \end{pmatrix},$$

donde hemos despejado la variable x_3 en términos de las otras dos variables en la ecuación que define el plano W , i.e. $x_1 + x_2 - x_3 = 0$.

Tenemos entonces que

$$\vec{w} = x_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix},$$

luego una base para W es la conformada por los vectores

$$\left\{ \vec{w}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{w}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Así, si $\vec{x} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in W^\perp$, debemos tener que $\vec{x} \cdot \vec{w}_1 = \vec{x} \cdot \vec{w}_2 = 0$, es

decir, que buscamos que $\vec{x} \in \ker A$. Pero

$$A\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

si y solo si $a + c = 0$ y $b + c = 0$, así que $a = b = -c$, luego

$$W^\perp = \text{Sp} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Teorema (Propiedades)

Sea W un subespacio de \mathbb{R}^n , entonces

1

$$\dim W + \dim W^\perp = n$$

Teorema (Propiedades)

Sea W un subespacio de \mathbb{R}^n , entonces

1

$$\dim W + \dim W^\perp = n$$

2

$$(W^\perp)^\perp = W$$

Teorema (Propiedades)

Sea W un subespacio de \mathbb{R}^n , entonces

1

$$\dim W + \dim W^\perp = n$$

2

$$(W^\perp)^\perp = W$$

3 *Todo vector $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ puede descomponerse de forma única como:*

$$\vec{v} = \vec{v}_W + \vec{v}_{W^\perp},$$

donde $\vec{v}_W \in W$ y $\vec{v}_{W^\perp} \in W^\perp$.

Para encontrar la descomposición de un vector mencionada en el teorema anterior, veamos cómo se puede calcular la *proyección de $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$ sobre el subespacio W* . En el ejemplo anterior vimos cómo, a partir de una base $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_k\}$ para W , encontrar una base $\{\vec{x}_1, \vec{x}_2, \dots, \vec{x}_{n-k}\}$ para el subespacio W^\perp . Por el teorema anterior (dado que $\dim W + \dim W^\perp = n$), juntando tales bases tendremos una base

$$\{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_k, \vec{x}_1, \vec{x}_2, \dots, \vec{x}_{n-k}\}$$

para \mathbb{R}^n . Dado $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$, podemos calcular los coeficientes $\alpha_i, \beta_i \in \mathbb{R}$ necesarios para escribir

$$\vec{v} = \alpha_1 \vec{w}_1 + \alpha_2 \vec{w}_2 + \dots + \alpha_k \vec{w}_k + \beta_1 \vec{x}_1 + \beta_2 \vec{x}_2 + \dots + \beta_{n-k} \vec{x}_{n-k},$$

luego \vec{v} puede descomponerse de forma única como $\vec{v} = \vec{v}_W + \vec{v}_{W^\perp}$, donde

$$\vec{v}_W = \alpha_1 \vec{w}_1 + \alpha_2 \vec{w}_2 + \dots + \alpha_k \vec{w}_k \in W$$

y

$$\vec{v}_{W^\perp} = \beta_1 \vec{x}_1 + \beta_2 \vec{x}_2 + \dots + \beta_{n-k} \vec{x}_{n-k} \in W^\perp.$$

Definición

Una base $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$ de \mathbb{R}^n es llamada ortonormal si todos sus vectores son unitarios y perpendiculares entre si, es decir:

$$\vec{u}_i \cdot \vec{u}_j = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases} \quad (2)$$

Existe una forma de, a partir de una base *cualquiera* $\{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_k\}$ para un subespacio W de \mathbb{R}^n , producir una base ortonormal mediante el uso de las proyecciones vistas anteriormente. En efecto, sea

$$\vec{u}_1 = \frac{\vec{w}_1}{\|\vec{w}_1\|},$$

entonces tenemos que $\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1 = 1$ y, para producir \vec{u}_2 , a \vec{w}_2 le restamos su proyección sobre \vec{u}_1 :

$$\vec{w}_2 - \text{Proy}_{\vec{u}_1} \vec{w}_2 = \vec{w}_2 - \left(\frac{\vec{w}_2 \cdot \vec{u}_1}{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1} \right) \vec{u}_1,$$

lo que nos da un vector perpendicular a \vec{u}_1 que, después de normalizar

$$\vec{u}_2 = \frac{\vec{w}_2 - (\vec{w}_2 \cdot \vec{u}_1) \vec{u}_1}{\|\vec{w}_2 - (\vec{w}_2 \cdot \vec{u}_1) \vec{u}_1\|}$$

satisface

$$\vec{u}_2 \cdot \vec{u}_2 = 1,$$

$$\vec{u}_2 \cdot \vec{u}_1 = 0.$$

Continuando el proceso, llamado Proceso de Ortonormalización de Gram-Schmidt, obtenemos una base ortonormal $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_k\}$ para cualquier subespacio W de \mathbb{R}^n , en la cual

$$\vec{u}_j = \frac{\vec{w}_j - \text{Proy}_{\vec{u}_1} \vec{w}_j - \text{Proy}_{\vec{u}_2} \vec{w}_j - \dots - \text{Proy}_{\vec{u}_{j-1}} \vec{w}_j}{\|\vec{w}_j - \text{Proy}_{\vec{u}_1} \vec{w}_j - \text{Proy}_{\vec{u}_2} \vec{w}_j - \dots - \text{Proy}_{\vec{u}_{j-1}} \vec{w}_j\|}.$$

Bases ortogonales y proyecciones

A partir de una base ortogonal (u ortonormal) es posible calcular la proyección de un vector $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$ sobre un subespacio W . En efecto, si $B_W = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_k\}$ es una base ortonormal W , la proyección \vec{x} sobre el subespacio W puede hacerse proyectando sobre cada uno de los vectores de la base B_W . Así,

$$\begin{aligned}\text{Proy}_W \vec{x} &= \text{Proy}_{\vec{u}_1} \vec{x} + \text{Proy}_{\vec{u}_2} \vec{x} + \dots + \text{Proy}_{\vec{u}_k} \vec{x} \\ &= \frac{\vec{u}_1 \cdot \vec{x}}{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1} \vec{u}_1 + \frac{\vec{u}_2 \cdot \vec{x}}{\vec{u}_2 \cdot \vec{u}_2} \vec{u}_2 + \dots + \frac{\vec{u}_k \cdot \vec{x}}{\vec{u}_k \cdot \vec{u}_k} \vec{u}_k.\end{aligned}$$

Ejemplo

Sea W un subespacio de \mathbb{R}^3 cuyo complemento ortogonal es el plano $W^\perp = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + 2y + 3z = 0\}$. Para encontrar una base ortonormal para W^\perp , primero encontramos una base cualquiera de W^\perp .

Sea $\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in W^\perp$, entonces, despejando alguna de las variables

(digamos x) de la ecuación que define el plano tenemos que

$$x = -2y - 3z, \text{ luego } \vec{x} = \begin{pmatrix} -2y - 3z \\ y \\ z \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ así}$$

$$\text{que } W^\perp = \text{Sp} \left\{ \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Ejemplo (continuación)

Como $\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2 \neq 0$, el conjunto $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ no es una base ortonormal y, para ortonormalizarla, tomamos $\vec{v}'_1 = \vec{v}_1$ y $\vec{v}'_2 = \vec{v}_2 - \text{Proy}_{\vec{v}_1} \vec{v}_2$. Calculando este último tenemos

$$\vec{v}'_2 = \vec{v}_2 - \frac{\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_2}{\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1} \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{6}{5} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{5} \\ -\frac{6}{5} \\ 1 \end{pmatrix},$$

entonces una base ortonormal para W^\perp es

$$B_{W^\perp} = \left\{ \left(\begin{pmatrix} \frac{-2}{\sqrt{5}} \\ 1 \\ \sqrt{5} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\frac{3}{\sqrt{70}} \\ \frac{6}{\sqrt{70}} \\ -\frac{5}{\sqrt{70}} \\ 1 \end{pmatrix} \right) \right\}.$$

Ejemplo (continuación)

Para encontrar una base para W debemos encontrar primero W a partir

de su complemento ortogonal. Si $\vec{w} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in W$, entonces

$\vec{w} \cdot \vec{x} = 0 \forall \vec{x} \in W^\perp$, en particular $\vec{w} \cdot \vec{v}'_1 = 0$ y $\vec{w} \cdot \vec{v}'_2 = 0$, luego

$$-2a + b = 0 \quad y \quad -\frac{3}{5}a - \frac{6}{5}b + c = 0,$$

luego $b = 2a$ y $c = 3a$, es decir $\vec{w} = \begin{pmatrix} a \\ 2a \\ 3a \end{pmatrix}$, i.e. $W = Sp \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$.

Ejemplo (continuación)

Uniendo las bases encontradas para W y W^\perp , es decir tomando

$$B = \left\{ \left(\begin{array}{c} \frac{-2}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \\ 0 \end{array} \right), \left(\begin{array}{c} -\frac{3}{\sqrt{70}} \\ -\frac{6}{\sqrt{70}} \\ \frac{5}{\sqrt{70}} \end{array} \right), \left(\begin{array}{c} \frac{1}{\sqrt{14}} \\ \frac{2}{\sqrt{14}} \\ \frac{3}{\sqrt{14}} \end{array} \right) \right\},$$

tenemos una base ortonormal para \mathbb{R}^3 .

Si $\vec{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, entonces la proyección de tal vector sobre el subespacio

W^\perp puede hacerse proyectando sobre cada uno de los vectores de la base B_{W^\perp} . Así

$$\text{Proy}_{W^\perp} \vec{x} = \text{Proy}_{\vec{v}'_1} \vec{x} + \text{Proy}_{\vec{v}'_2} \vec{x} = \frac{\vec{v}'_1 \cdot \vec{x}}{\vec{v}'_1 \cdot \vec{v}'_1} \vec{v}'_1 + \frac{\vec{v}'_2 \cdot \vec{x}}{\vec{v}'_2 \cdot \vec{v}'_2} \vec{v}'_2.$$

Ejemplo (continuación)

Entonces

$$\text{Proy}_{W^\perp} \vec{x} = -\frac{1}{5} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{2}{7} \begin{pmatrix} -\frac{3}{5} \\ -\frac{6}{5} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{4}{7} \\ \frac{1}{7} \\ -\frac{2}{7} \end{pmatrix}.$$

Finalmente, para encontrar dos vectores $\vec{x}_1 \in W$ y $\vec{x}_2 \in W^\perp$ en \mathbb{R}^3 tales que $\vec{x} = \vec{x}_1 + \vec{x}_2$, podemos tomar $\vec{x}_2 = \text{Proy}_{W^\perp} \vec{x} = \begin{pmatrix} \frac{4}{7} \\ \frac{1}{7} \\ -\frac{2}{7} \end{pmatrix}$, y, despejando de la igualdad deseada,

$$\vec{x}_1 = \vec{x} - \vec{x}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \frac{4}{7} \\ \frac{1}{7} \\ -\frac{2}{7} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{7} \\ \frac{6}{7} \\ \frac{9}{7} \end{pmatrix} = \frac{3}{7} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \in W.$$

Definición

Sea A una matriz $n \times n$. Decimos que A es una matriz ortogonal si su inversa es igual a su transpuesta, es decir

$$A^T A = A A^T = I.$$

Una matriz ortogonal tiene las siguientes propiedades:

- 1 A es una matriz ortogonal si y solamente si sus filas y sus columnas forman bases ortonormales de \mathbb{R}^n .
- 2 Si A es una matriz ortogonal entonces $A\vec{x} \cdot A\vec{y} = \vec{x} \cdot \vec{y}$ para cualquier par de vectores $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$.
- 3 Los vectores propios de una matriz ortogonal correspondientes a valores propios diferentes son ortogonales.

Teorema de diagonalización para matrices simétricas

Toda matriz simétrica puede diagonalizarse ortogonalmente, es decir, si A es una matriz simétrica $n \times n$ entonces existen matrices D diagonal y C ortogonal tales que

$$A = CDC^{-1}.$$

Matriz de Proyección

Existe otra forma de calcular la proyección de un vector en un subespacio de \mathbb{R}^n , viendo tal proyección como una transformación lineal

$$P : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

y encontrando la matriz $n \times n$ que la representa.

La matriz de proyección sobre W puede encontrarse, a partir de una base $B_W = \{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \dots, \vec{w}_k\}$ para W , formando una matriz auxiliar A cuyas columnas son los k vectores de tal base. Entonces

$$P = A(A^T A)^{-1} A^T$$

es la matriz que representa la proyección. Obsérvese que, si la base B_W para W es ortonormal, entonces $A^T A = I$ y la matriz de proyección se reduce a

$$P = A A^T.$$

Ejemplo

Sea, como en el ejemplo anterior, $W^\perp = Sp \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$. Queremos

calcular la matriz de proyección sobre W^\perp , luego tomamos la matriz A cuyas columnas son una base para W^\perp y calculamos

$$P_{W^\perp} = A(A^T A)^{-1} A^T.$$

Como W^\perp es de dimensión uno, la matriz A correspondiente es el vector columna

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix},$$

luego la matriz de proyección es:

$$P_{W^\perp} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} (3)^{-1} (1 \ 1 \ -1) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Contenidos

- 1 Geometría en \mathbb{R}^n , matrices y sistemas de ecuaciones lineales
- 2 Dimensión, rango y transformaciones lineales
- 3 Espacios vectoriales
- 4 Números complejos y espacios vectoriales complejos
- 5 Determinantes
- 6 Valores y vectores propios
- 7 Ortogonalidad
 - Proyecciones y Subespacio Ortogonal
 - Ortogonalización de Gram-Schmidt
- 8 Cambio de base

